

กำหนดการอบรม

หลักสูตร Pick & Place and I/O Robotic Class (MG400)

วันที่ 1

9.00 น. – 10.30 น.	Lesson 1: How to use DOBOT MG400 (รู้จักแขนกล DOBOT MG400) The importance of robot: ทำไมต้องใช้แขนกล Solution of Robot: Application การนำไปประยุกต์ใช้ How to use DOBOT MG400: อ่าน Specification Getting Started: เรียนรู้ specification พื้นฐาน Install Software “DOBOT Studio 2020” Lesson 2: Safety Mode Safety Mode What is COBOT?: COBOT คืออะไร? Safety Setting: การตั้งค่าโหมดความปลอดภัย Safety Teach Position Clear Error
10.30 น. – 10.45 น.	พักเบรก 15 นาที
10.45 น. – 12.00 น.	Lesson 3: Teach Position Jog Position Joint Jog Position Cartesian Teach position in detail Teach point: ปุ่มกดเพื่อ teaching Add Point: โข้ว Position ในโปรแกรม Setting Speed Control
12.00 น. – 13.00 น.	พักรับประทานอาหารกลางวัน
13.00 น. – 14.30 น.	Lesson 4: Blockly Scratch: เรียนรู้คำสั่งการใช้งาน Blockly เรียนรู้คำสั่ง Setting Speed Control ด้วยการใช้งาน Blockly Point (Add Point) Movement (Move J/ Move L/ Jump) Movement ด้วยการใช้คำสั่ง Loop
14.30 น. – 14.45 น.	พักเบรก 15 นาที

- 14.45 น. – 17.00 น. Move Point Circle
Move ARC (Circular Interpolated Motion)
เรียนรู้การใช้งานคำสั่ง Smooth Transition
การประยุกต์ใช้งานการใช้ Move ARC (Circular Interpolated Motion)

กำหนดการอบรม

หลักสูตร Pick & Place and I/O Robotic Class (MG400)

วันที่ 2

- 9.00 น. – 10.30 น. **Lesson 5: I/O Interface**
Wiring I/O และการ เชื่อมต่อ I/O ของ DOBOT MG400
การประยุกต์ใช้งานการใช้ Output I/O Interface
การประยุกต์ใช้งานการใช้ Input I/O Interface
เรียนรู้การใช้งานคำสั่ง IF/DO
- 10.30 น. – 10.45 น. พักเบรก 15 นาที
- 10.45 น. – 12.00 น. เรียนรู้การใช้งานคำสั่ง Delay Time
เรียนรู้การใช้งานคำสั่ง Operators การสร้างเงื่อนไขการทำงาน
เรียนรู้การใช้งานคำสั่ง Stop at this point เพื่อออกจาก Loop
เรียนรู้การใช้งาน Move Rel/ MOVJ/ Rel MOVL
การประยุกต์ใช้งานการใช้ Move Rel/ MOVJ/ Rel MOVL ในสถานะการจำลอง Laser Mark
- 12.00 น. – 13.00 น. พักรับประทานอาหารกลางวัน
- 13.00 น. – 14.30 น. **Lesson 6: Control Mode Offline**
Stand-alone Interface: Interface ผ่าน I/O
การใช้งาน Remote Control
- 14.30 น. – 14.45 น. พักเบรก 15 นาที
- 14.45 น. – 16.00 น. **Lesson 7: Application Example**
เรียนรู้การใช้งานคำสั่ง Variables ในการตั้งค่า Parameter
การประยุกต์ใช้งาน Blockly ด้วยการสร้างการทำงานแบบ Pallet
- 16.00 น. – 16.30 น. ทำแบบทดสอบ
- 16.30 น. – 17.00 น. มอบใบประกาศ, ถ่ายรูปร่วมกัน